6 大学生创新创业项目

序号	项目名称	级别	指导教师	时间
1	特细金属丝微张力控制与整经小样机	国家级	杜宇	2017
2	基于多电机同步控制的直线式拉丝机的设计	国家级	杜宇	2021
	与实现			
3	纳米纤维双闭环微张力控制整经小样机	市级	杜宇	2020
4	基于机器视觉的塑料瓶口智能检测系统的研	国家级	刘国华	2021
	究与实现			
5	基于机器视觉的生活垃圾智能分拣系统的研	国家级	刘国华	2020
	究与实现			
6	微细金属丝非滑动恒张力控制拉丝小样机	国家级	杨涛	2017
7	基于机器视觉的棒材在线计数分钢系统的研	国家级	刘国华	2017
	究与实现			
8	智能机器人关键技术研究	国家级	赵地	2019
9	基于目标识别的羽毛球机器人的研发	国家级	赵地	2018
10	互联网+快递代取手机 APP 服务平台	国家级	赵地	2019
11	爬楼助力小车	国家级	岳建锋	2018
12	基于无线物联网的客车安全监测及逃生控制	国家级	李雅峰	2017
	装置设计			
13	基于物联网的 DOTA 对抗赛机器人设计	国家级	杜玉红	2017

(支撑材料如下)

(1) 特细金属丝微张力控制与整经小样机



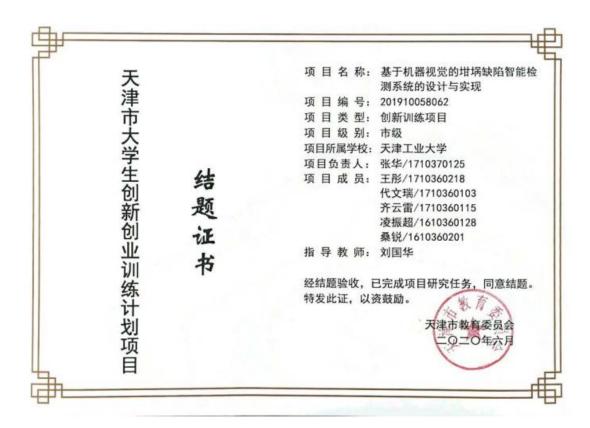
(2) 基于多电机同步控制的直线式拉丝机的设计与实现



(3) 纳米纤维双闭环微张力控制整经小样机



(4) 基于机器视觉的塑料瓶口智能检测系统的研究与实现



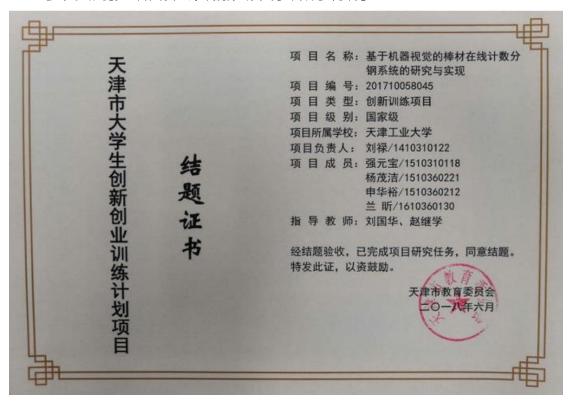
(5) 基于机器视觉的生活垃圾智能分拣系统的研究与实现



(6) 微细金属丝非滑动恒张力控制拉丝小样机



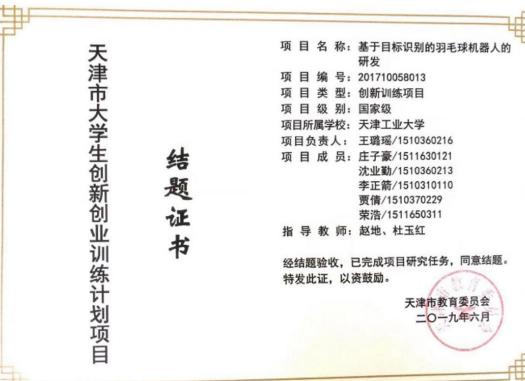
(7) 基于机器视觉的棒材在线计数分钢系统的研究与实现



(8) 智能机器人关键技术研究

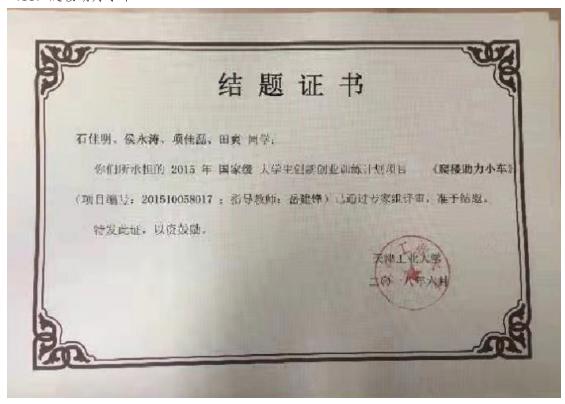


(9) 基于目标识别的羽毛球机器人的研发





(11) 爬楼助力小车



(12) 基于无线物联网的客车安全监测及逃生控制装置设计



(13) 基于物联网的 DOTA 对抗赛机器人设计

